PRZEWODNIK DO LEKCJI

Korzystanie z pochodzenia użytkownika

Porównaj zapisane Pochodzenie użytkownika z bieżącym położeniem głowicy.

Ten przewodnik został przetłumaczony przez AI. Ważne instrukcje należy sprawdzić w angielskim oryginale.

Ćwiczenie z oprogramowaniem

Pozostaw wybraną opcję **Brak maszyny** i utrzymuj stan rozłączenia. Te pliki zachowują przykładowe wartości operacyjne na potrzeby funkcji Podgląd w oprogramowaniu. Nie są to przetestowane ustawienia materiału. Z kopii dla uczestników usunięto odsyłacze do profili maszyn kursu.



Zapisany punkt odniesienia i bieżące położenie głowicy to osobne elementy. Zapisane współrzędne kursu są przykładowe.

1. Utrzymuj maszynę w stanie rozłączenia. Otwórz **user-origin-start.lzrproj** i sprawdź jej grafikę. Przykładowa zawieszka ma wymiary 80 x 30 mm i otwór 8 mm.

2. Porównaj z **user-origin-finished.lzrproj**. Zapisuje on ustawienie Zacznij od: Pochodzenie użytkownika, **X 80, Y 80**, oraz wartość Dolny lewy dla Pochodzenia pracy.

3. W trybie Pochodzenie użytkownika wybrany punkt zakotwiczenia grafiki jest umieszczany w zapisanym punkcie. Późniejsze przesunięcie głowicy nie zmienia tego zapisanego punktu.

4. **Ustaw tutaj** zapisuje zgłoszoną pozycję roboczą podłączonej maszyny. Bez tej pozycji przejrzyj zapisaną odpowiedź zamiast wymyślać punkt odniesienia.

5. **Przejdź do początku** jest poleceniem ruchu do zapisanego punktu. Odczytanie zapisanego pliku nie jest fizycznym sprawdzeniem położenia ani prześwitu.

6. W tym przeglądzie offline porównuj wyłącznie pola i geometrię. Jeśli zmienisz pola konfiguracji, zapisz osobną kopię.

PRZEGLĄD KONFIGURACJI

Przegląd konfiguracji

Porównaj **user-origin-practice.lzrproj** z **user-origin-practice-answer.lzrproj** przy rozłączonej maszynie. Wyjaśnij zapisaną konfigurację zamiast próbować odtwarzać ruch głowicy.

☐ Praktyczna zawieszka ma wymiary 72 x 28 mm i otwór 8 mm. Zachowaj jej geometrię bez zmian.

☐ Odpowiedź zapisuje Pochodzenie użytkownika X 100, Y 90 oraz Górny prawy. Wartości te różnią się od wartości demonstracyjnych.

Dlaczego przesunięcie głowicy nie zmienia zapisanego Pochodzenia użytkownika?

Co jest potrzebne, aby funkcja Ustaw tutaj zapisała rzeczywiste położenie?

Czy plik z odpowiedzią może ustanowić punkt odniesienia na używanej maszynie?

Zachowaj sens porównania

Porównaj zapisane pola i wyjaśnione rozumowanie. Nie można za pomocą pliku ani stanu oprogramowania zweryfikować fizycznej maszyny.

WYJAŚNIONE ODPOWIEDZI I PLIKI

Wyjaśnione odpowiedzi i pliki

Konfiguracja ćwiczenia
Pochodzenie użytkownika, zapisane X 100 / Y 90, Górny prawy. Plik zawiera przykładowe pola, a nie fizyczny punkt odniesienia.

Głowica a punkt odniesienia
Ustaw tutaj zmienia zapisany punkt odniesienia. Zwykłe przesunięcie głowicy zmienia bieżące położenie bez zastępowania tego punktu odniesienia.

Opcjonalna praca z maszyną
Użyj własnego zgodnego profilu, udokumentowanej procedury ustawiania punktu odniesienia oraz wyraźnie określonego początku w obszarze roboczym. Nie wydawaj poleceń zawierających współrzędne kursu wyłącznie po to, aby dopasować odpowiedź.

user-origin-finished.lzrproj
Zapisana konfiguracja demonstracyjna, a nie ukończony wynik fizyczny.

user-origin-practice-answer.lzrproj
Po wykonaniu próby porównaj zapisane pola i grafikę.

user-origin-practice.lzrproj
Niezależny plik początkowy do tej lekcji.

user-origin-start.lzrproj
Postępuj zgodnie z przedstawioną konfiguracją.

Przykładowy obszar roboczy ma wymiary 370 x 360 mm. Przed każdą operacją z podłączoną maszyną dopasuj ustawienia do własnej maszyny; bazowanie wymaga obsługiwanego i skonfigurowanego sprzętu.

Pasuje do przedstawionych elementów sterujących Beam Bench 0.2.37 oraz, w stosownych przypadkach, do poprawionego zakończenia. Późniejsze układy paneli mogą się różnić.